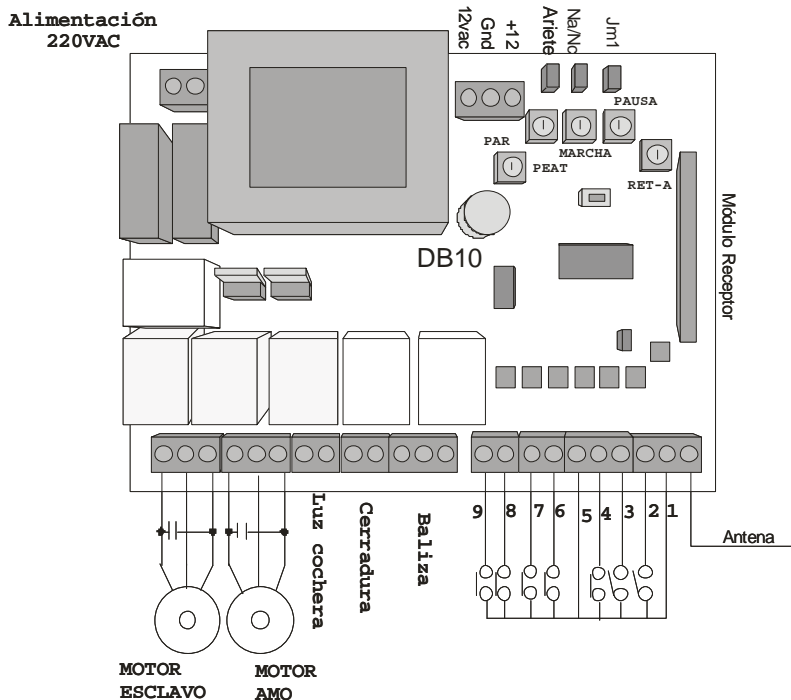


CENTRAL ELECTRONICA MICRODB10-D



Las borneras "Luz cochera"; "Baliza" y "Cerradura son contactos de relé, no entrega ningún tipo de tensión.

CONEXIÓN DE ELEMENTOS DE BAJA TENSIÓN

- 1 Común pulsadores
- 2 Pulsador de orden
- 3 Pulsador de orden de acceso peatonal
- 4 Barrera Infrarroja NC - Se puede anular colocando el Jumper IR
- 5 Común límites
- 6 Límite de apertura Amo
- 7 Límite de cierre Amo
- 8 Límite de apertura Esclavo
- 9 Límite de cierre Esclavo

CARACTERISTICAS TECNICAS

- ✓ Posibilidad de trabajar con deceleración en cierre y apertura
- ✓ Tensión de salida para alimentar periféricos 12VAC.
- ✓ Contacto para baliza máximo 500 W.
- ✓ Contacto luz de cortesía máximo 500 W.
- ✓ Regulación del tiempo de marcha de motores entre 5 y 30 seg.
- ✓ Regulación del tiempo de espera para el cierre automático entre 5 y 100 seg..
- ✓ Torque máximo durante los primeros 1,5 segundos, luego actúa el ajuste de par.
- ✓ Entradas aisladas mediante optoacopladores.
- ✓ Memorización del tiempo de marcha en apertura o cierre y equiparación del mismo en la fase inversa, para evitar recalentamiento de los motores.
- ✓ Inversión de marcha durante 1 segundo al comenzar a abrir para destrabar la cerradura.
- ✓ Posibilidad de regular el tiempo de retardo de la hoja que cierra último.
- ✓ Entrada para acceso peatonal. Abre parcialmente la hoja que posee la cerradura.



CONSIDERACIONES GENERALES

-Luego de dar alimentación a la central, la primera orden debe abrir las dos hojas del portón, previa memorización de los controles remotos.

-El tiempo de marcha de los motores se ajusta mediante el preset "**MARCHA**"

-Se considera hoja **AMO** a la que abre en primer lugar, es la que lleva la cerradura.

-La hoja **ESCLAVO** es la que cierra primero.

-El ajuste "**RET-A**" permite regular el tiempo de retardo en cierre de la hoja **AMO** respecto de la **ESCLAVO**.

-En abertura, la hoja **ESCLAVO** comienza a abrir 3 segundos después que la **AMO**.

-La orden de acceso peatonal provoca la abertura de la hoja **AMO**, que se cierra automáticamente a los 10 segundos o se puede **dar una orden** usando el pulsador de **Orden Peatonal** por bornera o el **Control Remoto**.

-El preset "**PEAT**" permite regular el tiempo de marcha que determina la abertura de la hoja **AMO** para el acceso peatonal.

-La luz de cochera se apaga 50 segundos después de cerrado el portón.

-Regular el Par Electrónico (**PRESET PAR**) en los mecanismos que lo permitan de modo que se pueda detener el portón con la mano. Si el motor no permite regulación electrónica, el **PRESET PAR** se debe girar al máximo en sentido horario.

NOTA:

EL TIEMPO DE MARCHA DEL MOTOR DEBE SER DE 4 A 5 SEGUNDOS MÁS QUE EL TIEMPO NECESARIO PARA QUE EL PORTON REALICE EL RECORRIDO TOTAL

PROGRAMACION

Con el JUMPER Jm1 colocado: sin deceleración.

Sin el JUMPER Jm1: con deceleración.

Con el JUMPER Ariete colocado: Inversión de marcha al abrir para destrabar la cerradura

Sin el JUMPER Ariete: Sin inversión de marcha al abrir, para destrabar la cerradura.

LIMITES DE RECORRIDO NORMAL CERRADO: colocar el JUMPER Na/Nc

LIMITES DE RECORRIDO NORMAL ABIERTO: sacar el JUMPER Na/Nc

Modo paso a paso: Se selecciona colocando el Preset "PAUSA" en la posición mínima (girando en sentido antihorario)

Modo cierre automático: El primer comando abre el portón, el cual se cierra automáticamente una vez transcurrido el tiempo de pausa regulado por el Preset "PAUSA" (girando en el sentido horario). Un comando durante la fase de cierre reabre el portón. Si la barrera infrarroja se activa, vuelve a abrir el portón.

PROGRAMACIÓN AVANZADA: EMISORES

La central puede configurarse para reconocer los siguientes tipos de control remoto: DIP SWITCH, CODE LEARN, UNICODE BG.

Para definir el tipo de control remoto a usar se debe tener la memoria de la central sin emisores grabados – memoria vacía-, al pulsar T2, el led se encenderá sin hacer ningún destello, indicando que la memoria está vacía y la central está esperando al primer control remoto.

Para grabar mantener presionado pulsador del emisor que se quiera configurar en la central sea DIP SWITCH o CODE LEARN hasta que el led destelle. Para finalizar pulsar TS2 y el Led se apagará. la central quedara configurada para ese modelo de emisor y no admitirá otro modelo de emisor..

Para reconfigurar para otro tipo de emisor se debe borrar totalmente la memoria que almacena los emisores manteniendo presionado TS2 hasta que el LED se apague

Memorización de los Transmisores de Control Remoto:

Para grabar Pulsadores que accionan las dos hojas normalmente: Quitar el Jumper Na/Nc, luego de grabado los pulsadores colocar el Jumper Na/Nc en la posición de acuerdo al tipo de limites que se utiliza.

Pulsar TS2, se encenderá el LED. A continuación pulsar el botón del control remoto que se quiera grabar, el LED destellará dos veces y quedará encendido esperando grabar otros pulsadores de los controles remotos. Para finalizar pulsar TS2 y el Led se apagará.

Para grabar Pulsadores que accionan el acceso peatonal: Colocar el Jumper Na/Nc, luego de grabado los pulsadores colocar el Jumper Na/Nc en la posición de acuerdo al tipo de limites que se utiliza.

Pulsar TS2, se encenderá el LED. A continuación pulsar el botón del control remoto que se quiera grabar, el LED destellará dos veces y quedará encendido esperando grabar otros pulsadores de los controles remotos. Para finalizar pulsar TS2 y el Led se apagará.

Para borrar la memoria anulando todos los emisores mantener presionado TS2 hasta que el LED se apague